



Durchführbarkeitsstudie: Entwicklung von autonom im Schwarm agierenden Miniaturdrohnen für Indoor-Inspektionsaufgaben

Ziel

- Miniaturdrohnensystem für Indoor-Inspektionsaufgaben
 - Im Schwarm agierend
 - Modulare Payload
- Bewertung der Machbarkeit und Wirtschaftlichkeit

Vorgehen

- Ermittlung technischer Anforderungen an das System
- Konzeptionierung neuartiger Ansätze
 - Schwarmkonzepte und Steuerungsstrategien
 - Lokalisierungs- und Navigationsmethoden
 - Kommunikationsarchitekturen und Vernetzung
- Analyse und Abschätzung der Kosten für Entwicklung, Produktion und Integration
- Durchführung einer detaillierten Marktanalyse
 - Wettbewerbssituation
 - Potentielle Zielgruppen
 - Einsatzbereiche

Nutzen

- Einsatzmöglichkeiten z.B. in Logistik, Inspektion von Gebäuden und Industrieanlagen
- Steigerung der Arbeitssicherheit z.B. in Chemieanlagen, Kraftwerken oder unter Tage
- Einsatz in Katastrophenszenarien